CAN-Bus

CAN steht für **C**ontroller **A**rea **N**etwork und ermöglicht es Steuergeräten, innerhalb eines Fahrzeugs über eine 2-Draht Verbindung miteinander zu kommunizieren.

Der Controller Area Network (CAN-Bus) dient als Verbindung zwischen den jeweiligen Steuergeräten. Über zwei Datenleitungen die in der Regel miteinander verdreht sind, werden die Botschaften zwischen den Komponenten im Fahrzeug ausgetauscht.

Im Peugeot gibt es unterschiedliche CAN und LIN Netze, die mit verschiedenen Baudraten funktionieren und auf verschiedene Arten kommunizieren.

Zu den CAN Netzen gehören:

- CAN ADAS
- CAN CAR
- CAN CONF (2010)
- CAN DEPOL
- CAN DIAG
- CAN HAB (2010 ECO)
- CAN HCU
- CAN HS Multimedia
- CAN HYBRIDE
- CAN INFO_DIV
- CAN IS
- CAN LAS
- CAN TRQ

LIN Netze

- LIN [BSI](#)
- LIN CMM
- LIN FMUX
- LIN PDPC

Edit: Mittns: CAN/LIN-Netze hinzugefügt